# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-161204

(43) Date of publication of application: 13.06.2000

(51)Int.Cl.

F04B 1/30 F04B

F04B 49/06 H02K 7/14

(21)Application number : 11-339946

(71)Applicant: CATERPILLAR INC

(22)Date of filing:

30.11.1999

(72)Inventor: DANIEL E ZIMMERMANN

(30)Priority

Priority number: 98 201444

Priority date: 30.11.1998

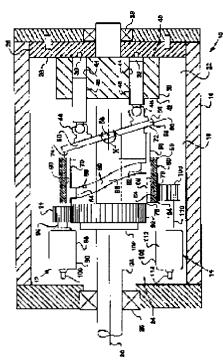
Priority country: US

# (54) VARIABLE DISPLACEMENT PISTON UNIT HAVING ELECTRICALLY ACTUATED VARIABLE DISPLACEMENT CONTROL AND TIMING CONTROL

### (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a position changing means, and to integrate a function by rotating a swash plate around the axis so as to change the timing relationship of displacement of pistons to an intake port and an exhaust port.

SOLUTION: Plural pistons 46 are put in the relationship of measuring the timing to an intake port 30 and an exhaust port 32 when rotating a cylinder barrel 38, and are arranged so as to be displaced in the axial direction in respective axial directional piston bores 44. The respective pistons 46 are opposed to a port plate 26, and have a flat surface 50 in an end part, and include a pivotally movably installed shoe 48. A piston unit 10 includes a swash plate 52 having a flat surface 54, the pistons 46 and a structure for maintaining the flat surface 54 so as to slidingly engage with the flat surface 50 of the pistons 46 when rotating the cylinder barrel 38.



#### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

15.11.2006

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of

rejection].
[Date of extinction of right]

### (19)日本国特許庁 (J P)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-161204

(P2000-161204A)

(43)公開日 平成12年6月13日(2000.6.13)

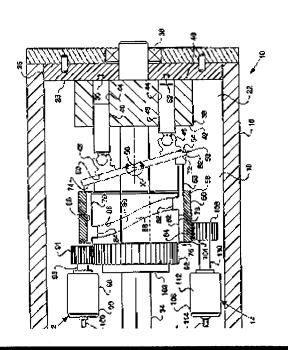
(51) Int.CL?	識別記号	FI	ず~?" <b>~卜' (参考)</b>	
F04B 1/30		F O 4 B 1/30 49/06		
1/32	0.4.4	•		
49/06	3 4 1	H 0 2 K 7/14	ß	
H 0 2 K 7/14				
		審查請求 未記	請求 菌求項の数12 OL (全 6 頁)	
(21)出職番号	<b>特顯平11-339946</b>	(71) 出顧人 391	人 391020198	
		<b>-</b>	ャタピラー インコーポレイテッド	
(22)出願日	平成11年11月30日(1999, 11, 30)	C	ATERPILLAR INCORPO	
		R.	ATED	
(31)優先権主張番号	09/201444	73	メリカ合衆国 イリノイ州 81629-	
(32)優先日	平成10年11月30日(1998.11.30)	642	00 ピオーリア ノースイースト アダ	
(33)優先權主張国		نم ا	スーストリート 100	
		(72)発明者 ダン	ニエル イー ツィマーマン	
		7:	メリカ合衆国 イリノイ州 61615 ピー	
		<b>₫</b>	ーリア ノース パルパドス ドライヴ	
		9	9909	
		(74)代理人 100	0059 <b>959</b>	
		451	里北 卓村 稔 (外9名)	

# (54) 【発明の名称】 電気作動式可変容積制御及びタイミング制御を備えた可変容積形ピストンユニット

### (57)【要約】

【解決手段】可変容績形油圧ピストンユニットに関する。

【課題】 電気作動式可変容請制御及びタイミング制御を備えた可変容積形袖圧ピストンユニットにおいて、変位制御はステッパモータのような電気モータと、ユニットの斜板の傾斜角を変更するように作動するカム構造とを利用しており、タイミング制御は、タイミングの変化を効果的にするように、ユニットのピストンに対し斜板を回転させるように作用できるステッパモータのような電気モータ含む。ユニットは、ボンブ、モータ等として作用できる。



# 【特許請求の範囲】

【請求項 1 】 「可変タイミングを備えた可変容積形抽圧」 ピストンユニットであって、

1

貫通軸線を有する平坦表面と、前記軸線の周りに角度が 付けられて離間した場所に配置された吸気ボートおよび 鎌気ボートと、を含むボートプレートと、

シリンダバレル及び該シリンダバレルを前記ボートプレートに対し前記軸線の関りを回転するように前記シリンダバレルを支持する構造と、を備え、前記シリンダバレルは、前記ボートプレートの前記表面と当接する第1軸 10 線方向端部と、これに対向する第2の軸線方向の端部、および前記シリンダバレルの回転中に前記吸気ボートおよび排気ボートに対し連続して関くように所定の位置で前記軸線まわりに円周方向に離間した関係で前記軸線端部分の間に貫通して延びている複数の軸線方向のボアと、を有するようになっており、

前記シリンダバレルの回転中に前記吸気ボートと前記鉄 気ポートに関しタイミングがつけられた関係で前記各ピストンボア内に軸線方向に変位するように配置された復数のピストンと、

可変容績形独圧ピストンユニット。

【請求項2】 前記斜板と、該斜板を支持する前記構造とが、前記第1の軸線の周りを結合して回転可能であり、前記吸気ポート及び前記嫌気ポートに対する前記ピストンの前記変位のタイミング関係を変えるようになっていることを特徴とする請求項1に記載の可変容積形油圧ピストンユニット。

【請求項3】 電気モータと、前記構造および前記斜板 を前記第1の軸線周りに選択的に回転させるように前記 40 斜板を支持する前記構造に作動的に接続された駆動部 と、からなることを特徴とする請求項2に記載の可変容 請形油圧ピストンユニット。

【請求項4】 前記斜板を支持する前記構造は、前記第 1の軸線と同心である円筒形カムと、前記斜板に対し支 傾けることができるようになっていることを特徴とする 請求項3に記載の可変容積形袖圧ピストンユニット。

【請求項5】 電気モータと、前記円筒形力ムおよび前記少なくとも一つの力ム従勤節を相対的に回転させるように、前記円筒形力ムに作動的に接続された駆動部と、を備えていることを特徴とする請求項4に記載の可変容請形油圧ビストンユニット。

【請求項6】 油圧ポンプを有することを特徴とする請 求項 】に記載の可変容績形油圧ピストンユニット。

【請求項7】 油圧モータを備えていることを特徴とする請求項1に記載の可変容積形油圧ビストンユニット。 【請求項8】 可変容績形油圧ビストンユニットであって、

責通軸線を有する平坦表面と、前記軸線の周りに角度が付けられて離間した場所に配置された吸気ボートおよび 排気ボートと、を含むボートプレートと、

シリンダバレル及び前記ポートプレートに対し前記軸線 の周りを回転するように前記シリンダバレルを支持する 構造と、を備え、前記シリンダバレルは、前記ポートプ レートの前記表面と当接する第1の軸線方向端部と、こ れに対向する第2の軸線方向の端部、および前記シリン ダバレルの回転中に前記吸気ボートおよび緋気ポートに 対し連続して開くように、前記軸線まわりに円周方向に 離間した関係で前記軸線端部部分の間に貢通して延びて いる複数の軸線方向のボアと、を有するようになってお り、

前記シリンダバレルの回転中に前記吸気ボートと前記様 気ボートに関しタイミングがつけられた関係で前記各ピストンボア内で軸線方向に変位するように配置された復数のピストンと、

斜板と、前記シリンダバレルの回転中に、前記ピストンと摺動接触するように前記シリンダバレルの前記第2輪線方向端部に隣接して前記斜板を支持する構造と、が設けられてあり、前記斜板を支持する前記構造は、前記ピストンの変位を変更するための第1の軸線に対し時計まわりに配向されたティルト軸線のまわりで前記斜板を制御して傾けるように作用できる電気モータを含むようになっている。

可変容績形油圧ビストンユニット。

【請求項9】 前記吸気ボート及び前記継気ボーとに対し前記ピストンの前記変位のタイミング関係を変更するように、前記第1の軸線のまわりに前記斜板を回転できる構造を備えていることを特徴とする請求項8に記載の可変容請形袖圧ピストンユニット。

【請求項】()】 前記斜板を支持する前記構造は、前記

であり、前記ティルト軸線のまわりにおいて前記斜板の 傾斜を効果的に行って、前記ピストンの変位を変更する よろになっていることを特徴とする語求項8に記載の可 変変位補圧ピストンユニット。

【請求項11】 ポンプを備えていることを特徴とする 請求順8に記載の可変容積形袖圧ピストンユニット。 【請求項12】 モータを備えていることを特徴とする 請求順8に記載の可変容積形袖圧ピストンユニット 【発明の詳細な説明】

### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、一般的に、ポン プ」を一夕等のような可変容績形袖圧ビストンユニット に関する。より詳細には、本発明は、ステッパーモータ のような電気モータと、斜板角を変更するように作動可 能なカム構造および斜板プレートを回転させるのにステ ッパーモータを使用して作動可能なタイミング制御とを 有する抽座ピストンユニットに関する。

# [00002]

【従来の技術】現在、ポンプ、モータ等の可変容積形油 ステムを用いて斜板プレート角を変えて、容請を変更す るようになっている。ステッパーモータおよびギア構造 を含む様々な手段を用いてユニットのポートプレートの 角度位置を変更することによってタイミングを変えるこ とも知られている。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかし、容績を制御す るのに利用される一般的な既知の独圧バルブは、一般的 に複雑で費用もかかる。タイミングを変更するのにボー トプレートの位置を変える手段を有することも望まし い。さらに、油圧システムの高められた電子制御に向か ろ傾向に伴い、油圧ピストンユニット容績と、電子フォ ーマットにおける油圧ピストンユニット変位およぎタイ ミングと別の電子的に制御される機能とを一体化するこ とが望まれる。従って、本発明は上述の問題の1か、2 以上を解決する。

### [0004]

【課題を解決するための手段】本発明の1懲様におい で、可変タイミングを有する可変容積油圧ビストンユニ 通する軸線を有する平面と、軸線のまわりに角度をつけ て離間した位置に吸気ボート及び鲱気ボートとを含むボ ートプレートを含む。ピストンユニットは、シリンダバ レル及びボートプレートに対し軸線まわりに回転するよ ろになっているシリンダバレルを支持する構造を含んで

り、ボアは、シリンダバレルの回転中に吸気ボート及び 緋気ポートに対し連続して開くように配置されている。 ユニットは、シリンダバレルの回転中に吸気ボートと緋 (気ポートに関連してタイミングが計られた関係で善ビス) トンボア内で軸線方向に変位するように配置された複数 のピストンと、斜板及びシリンダバレルの回転中にピス トンと鐕動接触するシリンダバレルの第2の軸線方向端 部に隣接している斜板を支持するための構造とを含む。 斜板支持構造は、ピストンの変位を変更できるように第 10 1の軸線の時計圏りに向けられたティルト軸線のまわり に、シリンダバレルに対し斜板を傾斜できるようになっ ており、吸気ボートと俳気ボートに対するピストンの変 位のタイミング関係を変更するように、第1の軸線の周

【①①05】本発明の好ましい懲様にしたがって、斜板 および該板を支持する構造が第1輪線の周りに結合して 回転可能であり、ステッパーモータとドライバのような 電気モータを用いてビストンの吸気ボート及び排気ボー とに対する変位のタイミング関係を変更するようになっ 圧ビストンユニットは、一般的に袖圧または電気油圧シー20 ている。本発明の別の態様において、斜板を支持する構 造は、ピストンの変位を変更するように、ティルト軸線 のまわりに斜板を制御して傾斜させるように作用できる ステッパーモータような電気モータを含む。

りに斜板を回転できるようになっている。

#### [00006]

【発明の実施の形態】図を参照すると、本発明の好まし い実施例が図示されており、図1及び2は、本発明の数 曖に従って構成され作動可能な変位制御12とタイミン グ制御14とを含む可変容積形油圧ビストンユニット1 ①を概略的に表す。可変容積形ピストンユニット10。 30 は、キャビティ18を形成するほぼ円筒形のハウジング 16を含む油圧ポンプユニットである。長手方向の軸線 20は、ポンプ端部22と制御端部24との間で、キャ ビティ18を賞通して延びている。ポートプレート26 はポンプ蟾部22に配置されており、軸線20が黄通し ている平面28を含む。ポートプレート26は、表面2 8において、軸線20の周りで角度がつけられて鰹間し た位置に円弧形状の吸気ボート30と円弧形状の排気ボ ート32とを含む。吸気ボート30は、流体を受取るよ うに吸気通路(図示せず)と流体連通して接続されるよう ットが開示されている。ビストンユニットは、とれを貢 40 になっており、排気ボート32は、従来の手段で流体を 鎌出するように、鎌気通路(図示せず)に流体通路して接 続されるようになっている。ボンブ駆動軸34が、軸線 20のまわりにキャビティ18のなかで回転できるよう に、ベアリング36によってハウジング16に取付けら れている。シリンダバレル38が輔34に取付けられて

周方向に離間した関係で、軸線方向端部40および42 との間にシリンダバレル38を貫通して延びており、シリンダバレル38の回転中にボートプレート26の吸気ボート30と排気ボート32に対し連続して関くようになっている。

【0007】複数のピストン46が、シリンダバレル4 8の回転中に吸気ボート30と嫌気ボート32にたいし タイミングが計られた関係で各軸線方向のピストンボア 4.4 内で軸線方向に変位するように配置されている。各 ピストン46はボートフレート26に対向して端部に平 10 坦面50を有してビボット運動可能に取り付けられてい るシュー4.8を含む。ピストンユニット1.0は、さら、 に、ほぼ平坦面54と、ビストン46とシリンダバレル 38との回転中にピストン46の平坦面50と摺動係合 するように平坦面54を維持するための構造(図示せず) と、を有する斜板52を含む。斜板52は、吸気ボート 30と連通しているとき流体をピストンボア44に引き 込むことができるようにピストン46のシュー48と係 合している間、ティルト軸線56のまわりを傾斜でき、 鎌気ボート32と連通しているとき流体をビストンボアー20. 4.4から鎌気ポート3.2に排気できるいように、ティル ト軸線56のまわりで傾斜可能である。

【①①08】変位制御12は、ピストン46の所望の変 位を行うように、ティルト軸線56の周りに所望のティ ルト角で斜板52を支鈴する構造58を含む。構造58 は、軸線20のまわりに同心で、一対の軸線方向に延 び、直径方向に対向したガイドスロット64、66を中 に含む内部管状面62を含む外側管状部材60を含む。 機造58は、各スロット64、66の中で軸線方向に動 作するように配置された一対のカム従動節68.70を 念んでおり、カム従動節68、70は、軸線20にたい し直径方向に対向した場所72、74で斜板プレート5 2をビボット運動可能に支持する。カム従動節68、7 ()は、軸線方向に可動であり、各カム従動節68、7() の半径方向内方に延びる従動部分82、84を協働して 受取る、ほぼらせん状で円周方向に延びるカムスロット 8)を有する外側円周面?8を含む円筒形カム?6によ って、ティルト軸線56のまわりで斜板52の角度を変 更するようになっている。カム76は、カム従勤節6 8. 70 および斜板52を支持するための従動部分82 および従動部分84と係合可能な輻線方向に対向したカ ム面86、88を含む。円筒形カム76は、駆動組立体 90によって管状部材60およびカム従動節68.70 に対し軸線20の周りを制御可能に回転できる。

【0009】駆動組立体90は、軸線20のまわりを同

5

り、電圧信号を用いて作動できる。との電圧信号は、ステッパモータ98と、従来の直流(DC)モータコントローラ等(図示せず)のような選択的に作動可能な動力源との間で電気連通するように接続されたワイヤ100を介し受信され、軸線20にたいし所望の角度に矢印Xによって示されるように斜板52を回転させて、斜板52をこの角度に維持するようになっている。サーボモータ98の代りに使用できることがわかる。

[0010]変位制御12は、さらに斜板52にたいし所望の軸線方向の関係となるように円筒形力ム76を維持するように、ボンブ駆動軸34の周りに回転するように取付けられたスラストベアリング102を含む。タイミング制御14は、管状部村60の少なくとも一部のまわりを円周方向に延びる外部ギア104と、ステッパモータ112のように電気モータ出力106を含む。ステッパモータ112を接続するワイヤタコントローラ等(図示せず)のような動力と電気的に連連するように、ステッパモータ112を接続するワイヤ114を介し受信される電圧信号を用いて、制御的に作動可能な従来の構造および作動である。サーボモータまたは別の種類の電気モータがステッパモータ112のかわりに使用できることができることがわかる。

【①①11】図3を参照すると、タイミング制御114 の作動について論じられている。より詳細には、長手方 | 向軸線20のまわりにおけるティルト角56の角度位置 が、ポートプレート26の吸気ポート30及び排気ポー ト32に対しビストン46(図1参照)の変位の異なった タイミング関係を与える2つのタイミング位置に関し図 示されている。図2において、ティルト角5.6が、図示 するようにギア104と、駆動組立体106の駆動ギア 108との係合によって、図1の同一角度位置に図示さ れている。図3において、駆動組立体106は、矢印B により図示されているように時計まわりにギア104を 回転させるために、矢印Aに図示されているように、駆 動ギア108を時計反対まわりに回転させるように作動 し、56.に図示するのと同一置だけ時計方向にティル ト軸線56を回転させ、ボートプレート26の吸気ボー ト30ねよび排気ポート32に対しビストン変位をタイ ミングが計られた関係における変更に効果がある。上述 記載した好ましい実施例において、ギア104は、スロ ット64、66内にカム従動節68、70を支持する管 状部村60に取りつられているために、円筒形カム76 は、管状部材60と共に同様に回転し、斜板のティルト

は、ティルト軸線56のまわりに斜板52を回転させる 千分な能力を有し、所望のように、ポンピングに関する。 配向、ニュートラルな配向、モータ作動に関する配向で 斜板52を位置決めするという効果を与えるようになっ ている。本発明の別の懲様、目的および利点は、図面、 発明の關示および請求の範囲を研究することから明白に なる。

### 【図面の簡単な説明】

【図 】】 本発明に関する電気的に作動可能な変位およ びタイミング制御を含む油圧ビストンユニットを概略的 10 38 円筒形パレル に表しており、変位制御は第1を表す変位位置にユニッ トの斜板を位置決めして図示されており、タイミング制 御は、第1のタイミング位置に斜板を位置決めして表さ れている状態の概略図である。

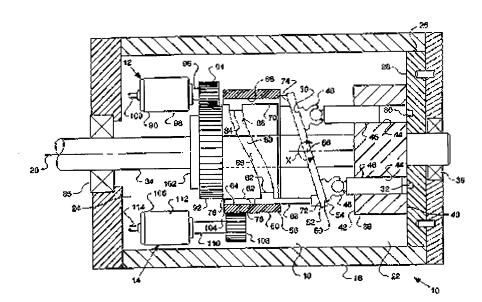
【図2】 斜板が第1のタイミング位置にある状態でタ イミング制御を表す図1のユニットの概略鑑図である。 【図3】 斜板が第2のタイミング位置にある状態でタ イミング制御を表す図1のユニットの概略鑑図である。 【符号】

- 1 () 可変容積形袖圧ピストンユニット
- 12 変位制御
- 14 タイミング制御

- \*16 ハウジング
  - 18 キャビティ
  - 20 長手方向軸線
  - 2.2 ボンフ端部
  - 24 制御鑑部
  - 26 ボートプレート
  - 28 平坦面
  - 30 吸気ボート
  - 32 排気ボート

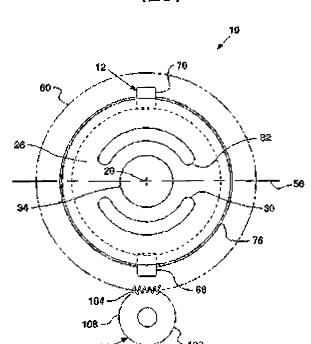
  - 44 ピストンボア
  - 46 ピストン
  - 52 斜板
  - 5.8 模造
  - 64,66 スロット
  - 68.70 カム従動節
  - 76 円筒形カム
  - 9 () 駆動組立体
  - 92 ギア
- 20 94 駆動ギア
  - 98 ステッパモータ

\*



8

[2]



[23]

